

1) Studiare la funzione

$$f(x) = \sqrt{x^3 - x}$$

a) Dominio e segno,

poiché $\sqrt{x^3 - x} = \sqrt{x(x-1)(x+1)}$ dovrà essere $x(x-1)(x+1) \geq 0$

→ dominio = $[-1, 0] \cup [1, +\infty)$

Inoltre ~~per~~ $f(x) \geq 0 \quad \forall x \in \text{dominio}$

b) Limiti

lim $f(x) = +\infty$ nessun asintoto orizzontale
 $x \rightarrow +\infty$

lim $\frac{f(x)}{x} = \lim_{x \rightarrow +\infty} \sqrt{\frac{x^3 - x}{x^2}} = \lim_{x \rightarrow +\infty} \sqrt{x - \frac{1}{x}} = +\infty$

dunque nessun asintoto obliquo. Neppure asintoti verticali.

c) Determinazione punti critici

$$f' = \frac{3x^2 - 1}{2\sqrt{x^3 - x}}$$

$$f' = 0 \Leftrightarrow 3x^2 - 1 = 0 \Leftrightarrow x = \pm \frac{\sqrt{3}}{3}$$

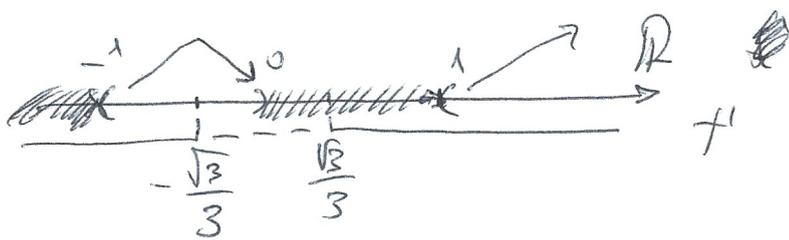
ma $x = + \frac{\sqrt{3}}{3}$ non accettabile

molte i punti $x = -1, x = 0, x = 1$ sono punti in cui f' non è definita.

d) Studio massimi e minimi

$$f'' \geq 0 \Leftrightarrow \frac{3x^2 - 1}{2\sqrt{x^3 - x}} \geq 0 \Leftrightarrow 3x^2 - 1 \geq 0$$

perciò il denominatore è > 0 nel dominio di f'



dunque la f' è crescente in $(-1; -\frac{\sqrt{3}}{3})$, decrescente in $(-\frac{\sqrt{3}}{3}; 0)$, e crescente nuovamente in $(\frac{\sqrt{3}}{3}; 1)$.

riassumendo (ricordo che $f(x) \geq 0 \forall x \in \text{dominio}$)

→ $x=0$ è punto di minimo assoluto, inoltre in esso f' non è derivabile:

$$f'(0) = \lim_{h \rightarrow 0^+} \frac{f(0+h) - f(0)}{h} = \lim_{h \rightarrow 0^+} \sqrt{h} - \frac{1}{h} = +\infty$$

dunque la tangente è verticale; il minimo assoluto è $f(0) = 0$

→ $x = -1$ è punto di minimo assoluto perché $f(-1) = 0$.

Non c'è tangente verticale.

→ $x = 1$ è punto di minimo assoluto perché $f(1) = 0$.
Non c'è tangente verticale.

→ $x = -\frac{\sqrt{3}}{3}$ è stazionaria punto di massimo relativo, massimo pari.

$$\text{ov } f\left(-\frac{\sqrt{3}}{3}\right) = \sqrt{-\frac{1}{3\sqrt{3}} + \frac{1}{\sqrt{3}}}$$

relativo perché $\lim_{x \rightarrow +\infty} f(x) = +\infty$.

2)

$$f'' = \frac{2\sqrt{x^2-x}(6x) - (3x^2-1) \cdot 2 \cdot \frac{1}{2} \frac{(3x^2-1)}{\sqrt{x^2-x}}}{4(x^2-x)}$$

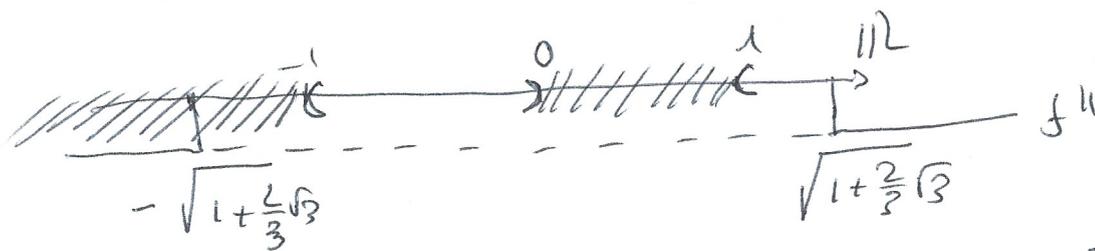
$$= \frac{3x^4 - 6x^2 - 1}{4(x^2-x)^{3/2}}$$

$$= \frac{3(x^2-1 - \frac{2}{3}\sqrt{3})(x^2-1 + \frac{2}{3}\sqrt{3})}{4(x^2-x)^{3/2}}$$

le cui uniche soluzioni accettabili sono

$$x = \pm \sqrt{1 + \frac{2}{3}\sqrt{3}}$$

d'altronde dobbiamo scartare anche la radice $-\sqrt{1 + \frac{2}{3}\sqrt{3}}$ perché non appartiene al dominio, quindi il segno di f'' sarà:

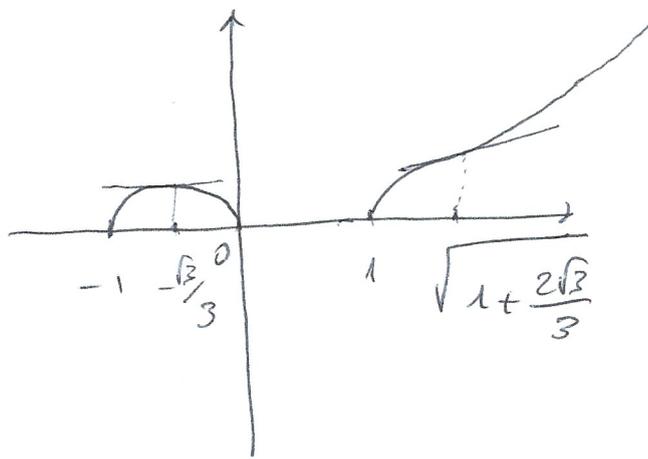


concava in $(-1; 0)$, concava in $(1, \sqrt{1 + \frac{2}{3}\sqrt{3}})$

convessa in $(\sqrt{1 + \frac{2}{3}\sqrt{3}}, +\infty)$; $x = \sqrt{1 + \frac{2}{3}\sqrt{3}}$ è

un punto di flesso.

f) grafico:



2) Studiare le continuità delle funzione

$$f(x) = \frac{2-x}{8-x^3}$$

Dire se si può eliminare l'eventuale punto di discontinuità ridefinendo opportunamente la funzione in tali punti.

Soluz.

$$\frac{2-x}{8-x^3} = \frac{2-x}{(2-x)(4+2x+x^2)} = \frac{1}{4+2x+x^2} \quad \forall x \neq 2$$

dunque

$$\lim_{x \rightarrow 2} \frac{2-x}{8-x^3} = \lim_{x \rightarrow 2} \frac{1}{4+2x+x^2} = \frac{1}{12}$$

dunque si può eliminare la discontinuità ridefinendo in $x = 2$ la funzione pari a $\frac{1}{12}$, in altre parole

$$f(x) = \begin{cases} \frac{2-x}{8-x^3} & x \neq 2 \\ \frac{1}{12} & x = 2 \end{cases}$$

3) Studiare al variare del parametro $s \in \mathbb{R}$ le soluzioni del sistema e trovarle:

$$\begin{cases} x + z = 0 \\ sx + y = 1 \\ sy - z = 0 \end{cases}$$

Soluzioni

La matrice dei coefficienti del sistema è

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ s & 1 & 0 \\ 0 & s & -1 \end{pmatrix} \rightarrow |A| = s^2 - 1$$

dunque per $s \neq \pm 1$ si può applicare la regola di Cramer:

$$x = \frac{\begin{vmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & s & -1 \end{vmatrix}}{s^2 - 1} = \frac{s}{s^2 - 1}$$

$$y = \frac{\begin{vmatrix} 1 & 0 & 1 \\ s & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{vmatrix}}{s^2 - 1} = \frac{-1}{s^2 - 1}$$

$$z = \frac{\begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 \\ s & 1 & 1 \\ 0 & s & 0 \end{vmatrix}}{s^2 - 1} = -\frac{s}{s^2 - 1}$$

studiamo separatamente i casi $s = \pm 1$.

$$\underline{\Delta = 1}$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix} \Rightarrow \text{rg}(A) = 2 ; B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \end{pmatrix}$$

poiché il minore di B ottenuto ordando
quello cerchiato è

$$\begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{vmatrix} = 1 \neq 0$$

risulta $\text{rg}(B) = 3$, dunque il sistema è
incompatibile.

$$\underline{\Delta = -1}$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & -1 \end{pmatrix} \Rightarrow \text{rg}(A) = 2 ; B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & -1 & 0 \end{pmatrix}$$

ordiamo il minore cerchiato con la 3^a riga
e la 4^a colonna, come fatto nel punto
precedente, ottenendo

$$\begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & 0 \end{vmatrix} = -1 \neq 0$$

dunque $\text{rg}(B) = 3$ ed anche in questo caso il
sistema è incompatibile.

4) Dato le funzioni $f(x) = x \log(x-1)$ e $g(x) = x^2 + 1$, la funzione composta $g(f(x))$ risulta essere:

1. $(x^2 + 1) \log(x^2)$
2. $x^2 (\log(x-1))^2 + 1$
3. $(x^2 + 1) \log(x)$

Soluzione:

ovviamente la 2.

5) Arregolate le funzioni $f(x) = \log(x^2 + 1)$ e $g(x) = ax$, con $a \in \mathbb{R}$, entrambe infinitesime in $x_0 = 0$, risultano infinitesime dello stesso ordine per

1. $a \neq 0$
2. $a = 2$
3. per nessun valore di a

Soluzione

la 3.

6) Dato un sistema quadratico ed omogeneo, con determinante delle matrici dei coefficienti non nullo, le come uniche soluzioni quelle banali

$$\square \vee \square f$$

Solut.

VERO

7) Le polinomi di Taylor di ordine 3 della funzione $f(x) = (x-1)^2$ in $x_0 = 1$ è

1. $p(x) = (x-1)^2$

2. $p(x) = (x-1)^3$

3. $p(x) = (x-1)$

Svolgimento :

le 1.

8) Dare la definizione di vettori linearmente dipendenti. Dimostrare che 2 vettori sono dipendenti se e solo se sono proporzionali.

Svolgimento

n vettori $\{v_1, \dots, v_n\}$ sono dipendenti se

$\exists c_1, \dots, c_n$ costanti reali tali che

$$c_1 v_1 + c_2 v_2 + \dots + c_n v_n = \vec{0} \quad \text{con } \vec{0}$$

costanti c_1, \dots, c_n non tutte nulle.

Se 2 vettori \underline{v} e \underline{w} sono proporzionali allora

$\underline{v} = c \underline{w} \rightarrow \underline{v} - c \underline{w} = \vec{0}$ è la combinazione lineare richiesta (con costanti 1 e $-c$).

Se sono dipendenti, $\exists \alpha$ e β non entrambe

nulle tali che $\alpha \underline{v} + \beta \underline{w} = \vec{0}$, con $\alpha \neq 0$

si divide per α : $\underline{v} + \frac{\beta}{\alpha} \underline{w} = \vec{0}$, e quindi

$$\underline{u} = -\frac{\beta}{\alpha} \underline{w} \quad \text{casi } \text{per} \text{ } i \text{ due}$$

vettori sono proporzionali.